

Arkusz danych produktu

Specyfikacje



Schneider Electric Lexium 32C Puls/ Kierunek Analog 18A 3~48

LXM32CD18N4

Parametry podstawowe

Gama produktów	Lexium 32
skrótowa nazwa urządzenia	LXM32C
Typ produktu lub komponentu	Serwonapęd Motion
format napędu	Książkowy
Ilość faz w sieci	Trzy fazy
Znamionowe napięcie zasilania [Us]	200...240 V - 15...10 % 380...480 V - 15...10 %
Wartości graniczne napięcia wyjściowego	170...264 V 323...528 V
Częstotliwość zasilania	50/60 Hz - 5...5 %
Częstotliwość sieci	47.5...63 Hz
filtr EMC	Zintegrowany
ciągły prąd wyjściowy	6 A w 8 kHz
prąd wyjściowy szczytowy 3 s	18 A w 208 V dla 5 s 18 A w 480 V dla 5 s
maximum continuous power	1700 W w 208 V 3300 W w 400 V 3300 W w 480 V
moc znamionowa	1,2 kW w 208 V 8 kHz 1,8 kW w 400 V 8 kHz 1,8 kW w 480 V 8 kHz
prąd obciążenia linii	6 A, THDI z 78 % w 208 V, z zewnętrznym dławikiem sieciowym z 1 mH 6,9 A, THDI z 90 % w 400 V, z zewnętrznym dławikiem sieciowym z 1 mH 6 A, THDI z 98 % w 480 V, z zewnętrznym dławikiem sieciowym z 1 mH 6,2 A, THDI z 140 % w 208 V, bez dławika sieciowego 5,2 A, THDI z 161 % w 400 V, bez dławika sieciowego 4,5 A, THDI z 165 % w 480 V, bez dławika sieciowego

Parametry uzupełniające

częstotliwość łączeniowa	8 kHz
kategoria przepięciowa	III
Maximum leakage current	30 mA
Napięcie wyjściowe	<= napięcia zasilania
izolacja elektryczna	Pomiędzy zasilaniem a sterowaniem
rodzaj przewodu	Przewód IEC z pojedynczą żyłą 50 °C) miedz 90 °C XLPE/EPR
Przyłącza elektryczne	Zacisk, zakres obsługiwanych średnic: 3 mm ² , AWG 12 (CN8) Zacisk, zakres obsługiwanych średnic: 5 mm ² , AWG 10 (CN1) Zacisk, zakres obsługiwanych średnic: 5 mm ² , AWG 10 (CN10)

Moment dokręcania	CN8: 0,5 N.m CN1: 0,7 N.m CN10: 0,7 N.m
numer wejścia dyskretnego	2 wejścia bezpieczeństwa wejście(a) cyfrowe 6 wejścia logicznego wejście(a) cyfrowe
typ wejścia dyskretnego	Wejścia logicznego (DI) Wejścia bezpieczeństwa (zestawienie STO_A, zestawienie STO_B)
czas trwania próbkowania	ANA1+/ANA1-, ANA2+/ANA2-: 0,25 ms analogowy DI: 0,25 ms dyskretny
napięcie wejścia dyskretnego	24 V prąd stały (DC) dla wejścia logicznego 24 V prąd stały (DC) dla wejścia bezpieczeństwa
logika wejścia dyskretnego	Dodatni (zestawienie STO_A, zestawienie STO_B) w stanie 0: < 5 V w stanie 1: > 15 V zgodnie z EN/IEC 61131-2 typ 1 Dodatni (DI) w stanie 0: > 19 V w stanie 1: < 9 V zgodnie z EN/IEC 61131-2 typ 1 Dodatni lub ujemny (DI) w stanie 0: < 5 V w stanie 1: > 15 V zgodnie z EN/IEC 61131-2 typ 1
czas odpowiedzi	<= 5 ms zestawienie STO_A, zestawienie STO_B
liczba wyjść dyskretnych	5
typ wyjścia dyskretnego	Logiczny wyjście(wyjścia) (DO)24 V DC
napięcie wyjścia dyskretnego	<= 30 V DC
logika wyjścia dyskretnego	Dodatni lub ujemny (DO) zgodnie z EN/IEC 61131-2
czas odbicia styku	<= 1 ms dla zestawienie STO_A, zestawienie STO_B 0.25 μs...1.5 ms dla DI
prąd hamujący	50 mA
numer wejścia analogowego	2
czas odpowiedzi na wyjściu	250 μs (DO) dla dyskretny wyjście(wyjścia)
niedokładność	< +/- 0,5 %
błąd liniowości	< +/- 0,1 %
typ wejścia analogowego	ANA1+/ANA1-, ANA2+/ANA2- wejście analogowe: różnicowy +/- 10 V, impedancja: >= 20 Ω, rozdzielczość: 14 bitów
typ sygnału sterującego	Sprzężenie zwrotne enkodera serwonapędu Seria pulsów na wyjściu (PTO) RS422 <500 kHz <100 m Puls/kierunek(P/D), A/B, CW/CCW łącznie 5 V, 24 V <10 kHz <1 m Puls/kierunek(P/D), A/B, CW/CCW łącznie 5 V, 24 V (pchaj-ciagnij) <200 kHz <10 m Puls/kierunek(P/D), A/B, CW/CCW RS422 <1000 kHz <100 m
Rodzaj zabezpieczenia	Przeciw odwróconej polaryzacji: sygnały wejściowe Przeciw zwarciom: sygnał wyjść
funkcja bezpieczeństwa	STO (bezpieczne wyłączenie momentu obrotowego), zintegrowany
poziom bezpieczeństwa	SIL 3 zgodnie z EN/IEC 61508 PL = e zgodnie z ISO 13849-1
interfejs komunikacyjny	Digital I/O, zintegrowany Analog I/O, zintegrowany
lampka led LED informująca o stanie łącznika	1 lampka LED (Czerwony) napięcie serwonapędu
funkcja sygnalizacji	Wyświetlanie błędów 7 segmentów
Oznakowanie	CE
Położenie pracy	Pionowy +/- 10 stopni
Zgodność produktu	Serwomotor BMH (100 mm, 1 stopy silnika) Serwomotor BMH (70 mm, 3 stopy silnika) Serwomotor BSH (70 mm, 3 stopy silnika) Serwomotor BSH (100 mm, 1 stopy silnika) Serwomotor BMH (100 mm, 2 stopy silnika) Serwomotor BSH (100 mm, 2 stopy silnika)

Szerokość	48 mm
Wysokość	270 mm
Głębokość	237 mm
Masa produktu	2 kg

Środowisko pracy

kompatybilność elektromagnetyczna	Przewodz. EMC, klasa A grupa 1 zgodnie z EN 55011 Przewodz. EMC, klasa A grupa 2 zgodnie z EN 55011 Przewodz. EMC, środowisko 2 kategoria C3 zgodnie z EN/IEC 61800-3 Przewodz. EMC, kategoria C2 zgodnie z EN/IEC 61800-3 Przewodz. EMC, środowisko 1 i 2 zgodnie z EN/IEC 61800-3 Badanie odporności na wyładowanie elektrostatyczne, poziom 3 zgodnie z EN/IEC 61000-4-2 Podatność na pola elektromagnetyczne, poziom 3 zgodnie z EN/IEC 61000-4-3 1.2/50 µs test odporności na udar, poziom 3 zgodnie z EN/IEC 61000-4-5 Badanie odporności na elektryczne krótkotrwałe stany przejściowe / udar, poziom 4 zgodnie z EN/IEC 61000-4-4 Napromieniowane EMC, klasa A grupa 2 zgodnie z EN 55011 Napromieniowane EMC, kategoria C3 zgodnie z EN/IEC 61800-3
Normy	EN/IEC 61800-3 EN/IEC 61800-5-1
Certyfikaty produktu	TÜV CSA UL
stopień ochrony IP	IP20 conforming to EN/IEC 60529 IP20 conforming to EN/IEC 61800-5-1
Odporność na wibracje	1 gn (f= 13...150 Hz) conforming to EN/IEC 60068-2-6 1.5 mm międzyszczytowe (f= 3...13 Hz) conforming to EN/IEC 60068-2-6
Odporność na wstrząsy	15 gn dla 11 ms zgodnie z EN/IEC 60028-2-27
stopień zanieczyszczenia	2 zgodnie z EN/IEC 61800-5-1
odporność na czynniki środowiskowe	Klasy 3C1 conforming to IEC 60721-3-3
wilgotność względna	Klasa 3K3 (5 do 85 %) bez kondensacji zgodnie z IEC 60721-3-3
temperatura otoczenia dla pracy	0...50 °C zgodnie z UL
Temperatura otoczenia dla przechowywania	-25...70 °C
rodzaj chłodzenia	Wentylator zintegrowany
wysokość pracy (w metrach nad poziomem morza)	<= 1000 m bez zmniejszania wartości znamionowych > 1000...3000 m z warunkami

Jednostka opakowania

Jednostka miary opakowania 1	PCE
Ilość jednostek w opakowaniu 1	1
Wysokość opakowania 1	8,500 cm
Szerokość opakowania 1	27,600 cm
Długość opakowania 1	33,000 cm
Waga opakowania 1	2,404 kg
Jednostka miary opakowania 2	S03
Ilość jednostek w opakowaniu 2	3
Wysokość opakowania 2	30,000 cm
Szerokość opakowania 2	30,000 cm
Długość opakowania 2	40,000 cm

Waga opakowania 2	8,004 kg
Jednostka miary opakowania 3	P06
Ilość jednostek w opakowaniu 3	24
Wysokość opakowania 3	75,000 cm
Szerokość opakowania 3	60,000 cm
Długość opakowania 3	80,000 cm
Waga opakowania 3	72,452 kg

Warunki gwarancji

Gwarancja	18 miesięcy
------------------	-------------

Environmental Data

Firma Schneider Electric dąży do osiągnięcia statusu zerowej emisji netto do 2050 r. dzięki partnerstwom w łańcuchu dostaw, materiałom o mniejszym wpływie na środowisko i gospodarce obiegu zamkniętego za pośrednictwem naszej trwającej kampanii "Use Better, Use Longer, Use Again" w celu wydłużenia żywotności produktów i możliwości recyklingu.

[Environmental Data - objaśnienie >](#)

[Jak oceniamy zrównoważony rozwój produktów >](#)

Wpływ na środowisko

Ślad węglowy (kg ekwiwalentu CO2 na CR, całkowity cykl życia) **2942**

Ujawnienie informacji o wpływie na środowisko [Środowiskowy profil produktu](#)

Use Better

Materiały i opakowania

Opakowanie wykonane z kartonu pochodzącego z recyklingu **Tak**

Opakowanie bez plastiku jednorazowego użytku **Tak**

[Dyrektywa RoHS UE](#) **Zgodność z pro-active (produkt poza zakresem obowiązywania dyrektywy UE RoHS)**

Numer SCIP **C0961927-b9e6-4f64-bd63-334df07b6de6**

Rozporządzenie REACH [Deklaracja REACH](#)

Bez PCV **Tak**

Use Again

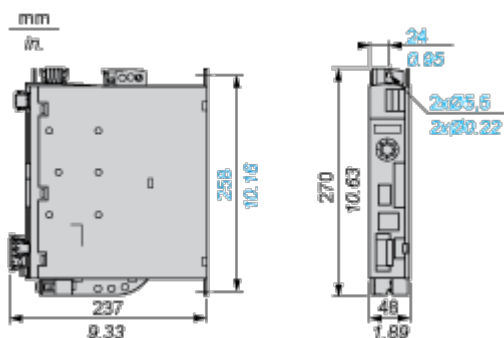
Przepakowanie i regeneracja

Profil cyklu życia produktu (PEP) [Informacja o żywotności](#)

Odbiór **No**

WEEE  **Produkt musi być utylizowany na rynkach Unii Europejskiej zgodnie wytycznymi dotyczącymi zbiórki odpadów i nigdy nie może trafić do pojemników na śmieci.**

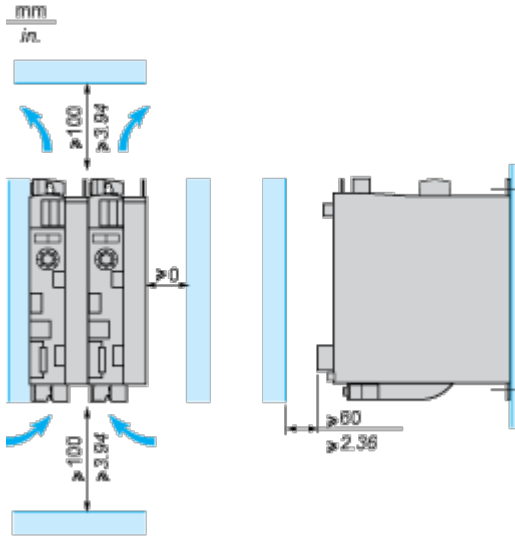
Dimensions



Mounting and Clearance

Lexium 32 Motion Control Servo Drives

Mounting Recommendations



LXM32•U45M2, •U90M2 and LXM32•U60N4 servo drives are cooled by natural convection. LXM32•D18M2, •D30M2, LXM32 •D12N4, •D18N4, •D30N4 and •D72N4 servo drives have an integrated fan.

When installing the servo drive in the enclosure, follow the instructions below with regard to the temperature and protection index:

- Provide sufficient cooling of the servo drive
- Do not mount the servo drive near heat sources
- Do not mount the servo drive on flammable materials
- Do not heat the servo drive cooling air by currents of hot air from other equipment and components, for example from an external braking resistor
- Mount the servo drive vertically ($\pm 10\%$)
- If the servo drive is used above its thermal limits, control stops due to overtemperature

NOTE: For cables that are connected via the underside of the servo drive, a free space ≥ 200 mm/7.87 in. is required under the unit to comply with the bending radius of the connection cables.

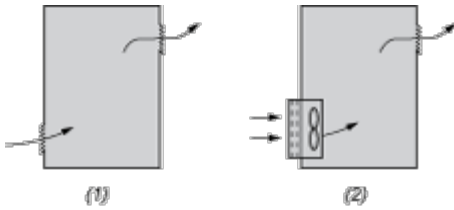
Ambient temperature	Mounting distances	Instructions to be followed
0°C...+ 50°C	$d \geq 0$ mm	–
+ 50°C...+ 60°C	$d \geq 0$ mm	Reduce the output current by 2.2% per °C above 50°C

NOTE: Do not use insulated enclosures, as they have a poor level of conductivity.

Recommendations for Mounting in an Enclosure

To ensure good air circulation in the servo drive:

- Fit ventilation grilles on the enclosure.
- Ensure that ventilation is adequate, otherwise install a forced ventilation unit with a filter.



- (1) Natural convection
- (2) Forced ventilation

- Any apertures and/or fans must provide a flow rate at least equal to that of the servo drive fans (refer to characteristics).
- Use special filters with IP 54 protection.

Mounting in Metal Enclosure (IP 54 Degree of Protection)

The servo drive must be mounted in a dust and damp proof enclosure in certain environmental conditions, such as dust, corrosive gases, high humidity with risk of condensation and dripping water, splashing liquid, etc. In these cases, Lexium 32 servo drives can be installed in an enclosure where the internal temperature must not exceed 60°C.